

---

## Immersion — Plongements

---

**Exercice 1. — La projection stéréographique.** Soit  $S^{n-1}$  la sphère de rayon 1 dans  $\mathbb{R}^n$ . On identifie  $\mathbb{R}^{n-1} \times \{0\}$  à  $\mathbb{R}^{n-1}$ . On note N (resp. S) le point de coordonnées  $(0, \dots, 0, 1)$  (resp.  $(0, \dots, 0, -1)$ ) dans  $\mathbb{R}^n$  et on définit les applications :

$$p_N : \begin{cases} S^{n-1} - \{N\} & \longrightarrow & \mathbb{R}^{n-1} \\ x & \longmapsto & (Nx) \cap \mathbb{R}^{n-1} \end{cases}$$

et

$$p_S : \begin{cases} S^{n-1} - \{S\} & \longrightarrow & \mathbb{R}^{n-1} \\ x & \longmapsto & (Sx) \cap \mathbb{R}^{n-1} \end{cases}$$

1. Exprimer  $p_N(x_1, \dots, x_n)$  (resp.  $p_S(x_1, \dots, x_n)$ ) en coordonnées cartésiennes pour tout  $(x_1, \dots, x_n) \in S^{n-1} - \{N\}$  (resp.  $S^{n-1} - \{S\}$ ).
2. Exprimer  $p_N^{-1}$  et  $p_S^{-1}$  en coordonnées cartésiennes. En déduire que  $p_N$  et  $p_S$  sont des cartes de  $S^{n-1}$ .
3. Calculer  $p_S \circ p_N^{-1} : \mathbb{R}^{n-1} - \{0\} \rightarrow \mathbb{R}^{n-1} - \{0\}$ . Vérifier que c'est un difféomorphisme de  $\mathbb{R}^{n-1} - \{0\}$ .

**Exercice 2. — Le ruban de Möbius.** Dans  $P_0 := \{y = 0\} \subset \mathbb{R}^3$ , on note  $S_0 = \{(x, 0, z); x = 2, z \in ]-1, 1[ \}$ . On note  $R_\theta : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  la rotation d'angle  $\theta$  autour de l'axe  $(Oz)$ ,  $r_\theta : P_0 \rightarrow P_0$  la rotation d'angle  $\theta$  autour du point  $(2, 0, 0)$ , et on définit  $S_\theta = R_\theta \circ r_{\frac{\theta}{2}}(S_0)$ . On appelle *ruban* ou *bande de Möbius* l'ensemble

$$M = \bigcup_{\theta \in [0, 2\pi[} S_\theta$$

1. Trouver une immersion  $f : \mathbb{R} \times ]-1, 1[ \rightarrow \mathbb{R}^3$  d'image M. Déterminer un sous-ensemble de  $\mathbb{R} \times ]-1, 1[$  sur lequel  $f$  est injective.
2. Montrer que  $f$  induit un homéomorphisme  $\tilde{f} : (\mathbb{R} \times ]-1, 1[) / \mathbb{Z} \rightarrow M$  où  $\mathbb{Z}$  agit sur  $\mathbb{R} \times ]-1, 1[$  par  $n \cdot (\theta, t) = (\theta + 2n\pi, (-1)^n t)$ .
3. (a) Montrer que l'application

$$\Phi : \begin{cases} \mathbb{R}_+^* \times ]-\pi, \pi[ \times \mathbb{R} & \longrightarrow & (\mathbb{R}^2 - (\mathbb{R}_- \times \{0\})) \times \mathbb{R} \\ (r, \theta, z) & \longmapsto & (r \cos \theta, r \sin \theta, z) \end{cases}$$

est un difféomorphisme.

- (b) Trouver une équation implicite de  $M - P_\pi$  de la forme  $F(x, y, z) = 0$  avec  $F$  définie au voisinage de  $M - P_\pi$ .
- (c) Montrer que  $F$  est une submersion en un point  $p$  si et seulement si  $\tilde{F} = F \circ \Phi$  est une submersion en  $\Phi^{-1}(p)$ . Conclure que  $F$  est une submersion en tout point de  $M - P_\pi$  et que  $M - P_\pi$  est une sous-variété de  $\mathbb{R}^3$  en tout point.
- (d) Montrer que  $M$  est une sous-variété de  $\mathbb{R}^3$ .

**Exercice 3.— Vers les variétés projectives.** Soit  $P$  un polynôme homogène à  $n + 1$  variables sur  $\mathbb{R}$  tel que les  $\partial_i P$  n'aient aucun zéro commun autre que 0 (par exemple  $P(x) = \sum_{i=0}^n x_i^k$ ). Montrer que l'intersection de la sphère unité et de  $P^{-1}\{0\}$  est une sous-variété de  $\mathbb{R}^{n+1}$ .

**Exercice 4.— L'hélicoïde droit.** On considère l'hélice circulaire, d'équation paramétrique :

$$t \mapsto (a \cos t, a \sin t, bt)$$

dans  $\mathbb{R}^3$ . Montrer que la surface engendrée par l'ensemble des droites qui rencontrent l'hélice et rencontrent orthogonalement l'axe  $Oz$  est une sous-variété lisse de  $\mathbb{R}^3$ .

**Exercice 5.— Quelques plongements.** Donner un exemple de plongement (topologique) de  $T^3 = S^1 \times S^1 \times S^1$  dans  $\mathbb{R}^4$ ; de  $S^2 \times S^2$  dans  $\mathbb{R}^5$ .

**Exercice 6.— La « fronce ».** On considère dans  $\mathbb{R}^3$  le sous-ensemble

$$S = \{(x, p, q) \in \mathbb{R}^3 / x^3 + px + q = 0\}.$$

1. Montrer que  $S$  est une surface lisse de  $\mathbb{R}^3$  et déterminer son plan tangent à l'origine.
2. Soit  $C$  l'ensemble des points  $y$  de  $S$  où  $T_y S$  est parallèle à l'axe des  $x$ . Montrer que  $C$  est une sous-variété lisse de  $\mathbb{R}^3$  passant par l'origine et déterminer sa tangente à l'origine.
3. Dessiner le lieu des zéros, dans  $\mathbb{R}^2$ , du *discriminant*  $\Delta(p, q) = 4p^3 + 27q^2$  (ensemble des valeurs de  $(p, q)$  pour lesquelles le polynôme du troisième degré a une racine multiple). Quel lien y a-t-il entre ce lieu et la courbe  $C$ ?
4. Esquisser la surface  $S$  dans  $\mathbb{R}^3$  et retrouver géométriquement la signification algébrique du discriminant.

**Exercice 7.— Le fibré tangent.** Montrer que si  $M$  est une sous-variété de  $\mathbb{R}^n$ , l'ensemble des couples  $(x, v)$  de  $\mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n$  tels que  $x \in M$  et  $v$  est tangent à  $M$  en  $x$  est une sous-variété de  $\mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n$ .