

---

## Systèmes linéaires et réduction rudimentaire

---

**Exercice 19.**

1. On pourra montrer que le système  $MX = 0$  n'a que la solution nulle.
2. On pourra utiliser des opérations élémentaires pour se ramener à une matrice à laquelle la première question peut s'appliquer.

**Exercice 20.**

On essaiera d'utiliser le critère nucléaire d'inversibilité.

**Exercice 26.**

Pour la deuxième question, le cœur du problème est de réussir à exprimer  $E_{1,2}$  comme une combinaison linéaire d'éléments de  $\mathcal{P}$  : voyez-vous pourquoi ?

**Exercice 34.**

Pour la deuxième question, on pourra commencer par trouver une suite particulière vérifiant la relation.

## Autocorrection

**Autocorrection A.**

Voici les différents ensembles de solutions.

$$(i) \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\};$$

$$(ii) \left\{ \begin{pmatrix} 11z - 8 \\ -7z + 5 \\ z \end{pmatrix} \mid z \in \mathbb{K} \right\};$$

$$(iii) \emptyset;$$

$$(iv) \emptyset;$$

$$(v) \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -1/4 \\ 1/2 \\ 1/4 \end{pmatrix} \right\};$$

$$(vi) \left\{ \begin{pmatrix} 4 - \frac{19}{45}t \\ \frac{7}{5} + \frac{t}{15} \\ \frac{1}{5} - \frac{t}{45} \\ t \end{pmatrix} \mid t \in \mathbb{K} \right\};$$

$$(vii) \left\{ \left( \begin{array}{c} -\frac{8}{5} - \frac{1}{5}t - \frac{6}{5}u \\ \frac{17}{5} - \frac{1}{5}t - \frac{1}{5}u \\ -\frac{33}{5} - \frac{11}{5}t - \frac{11}{5}u \\ t \\ u \end{array} \right) \mid (t, u) \in \mathbb{K}^2 \right\};$$

$$(viii) \emptyset;$$

$$(ix) \left\{ \begin{pmatrix} -\frac{2}{3} \\ \frac{5}{3} \\ \frac{7}{3} \end{pmatrix} \right\};$$

$$(x) \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \\ -2 \end{pmatrix} \right\};$$

$$(xi) \left\{ \left( \begin{array}{c} -1 \\ \frac{3}{2} - z \\ z \\ \frac{3}{2} \end{array} \right) \middle| z \in \mathbb{K} \right\};$$

$$(xii) \left\{ \left( \begin{array}{c} \frac{24}{7} + \frac{6}{7}z + \frac{3}{7}t - \frac{4}{7}u \\ -\frac{13}{7} - \frac{12}{7}z + \frac{1}{7}t + \frac{1}{7}u \\ z \\ t \\ u \end{array} \right) \middle| (z, t, u) \in \mathbb{K}^3 \right\}.$$

### Autocorrection B.

Voici les ensembles de solutions.

$$(i) \left\{ \left( \begin{array}{c} \frac{s+d}{2} \\ \frac{s-d}{2} \end{array} \right) \right\}.$$

(ii) On a l'équation de compatibilité  $3 + a + b = 0$ . Si elle est vérifiée, l'ensemble des solutions est

$$\left\{ \left( \begin{array}{c} b+1 \\ z-3b-4 \\ z \end{array} \right) \middle| z \in \mathbb{K} \right\}; \text{ sinon, il est vide.}$$

(iii) Le système n'est compatible que si  $a = 1$  et  $b = -1$  ou si  $a = -1$  et  $b = 1$ . Dans ce cas, l'unique

$$\text{solution en est } \begin{pmatrix} 1 \\ \frac{1}{2} \\ 1 \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix}.$$

(iv) Si  $m = 1$ , le système a pour ensemble de solutions  $\left\{ \left( \begin{array}{c} 1-y-z \\ y \\ z \end{array} \right) \middle| (y, z) \in \mathbb{K}^2 \right\}$ . Si  $m = -2$ , le système a une unique solution :  $\begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$ . Dans tous les autres cas, le système est incompatible.

(v) Si  $a = 1$ , le système a pour ensemble de solutions  $\left\{ \left( \begin{array}{c} 1-y-z \\ y \\ z \end{array} \right) \middle| (y, z) \in \mathbb{K}^2 \right\}$ . Si  $a = -2$ , le

système est incompatible. Dans tous les autres cas, le système a une unique solution :  $\begin{pmatrix} \frac{1}{a+2} \\ \frac{1}{a+2} \\ 1 \\ \frac{1}{a+2} \end{pmatrix}$ .

(vi) Si  $a = -4$ , le système est incompatible. Sinon, il admet une unique solution :  $\begin{pmatrix} \frac{3a^2 - 2a - 6}{a+4} \\ -2a^2 + 2a + 5 \\ a+4 \\ \frac{a-1}{a+4} \end{pmatrix}$ .

(vii) Si  $a + 2b = 0$ , le système a pour ensemble de solutions  $\left\{ \left( \begin{array}{c} b+4z-t \\ -3b-8z-3t \\ z \\ t \end{array} \right) \middle| (z, t) \in \mathbb{K}^2 \right\}$ . Si ce n'est pas le cas, il est incompatible.

(viii) Si  $p = 2q - 2r$ , le système a une unique solution, que l'on peut noter  $\begin{pmatrix} \frac{s - 2q - 2r}{9} \\ \frac{4q - 5r - 2s}{9} \\ \frac{5q - 4r + 2s}{9} \end{pmatrix}$ . Dans le cas contraire, le système est incompatible.

### Autocorrection C.

On peut traiter les premiers exemples par l'application vue en cours du pivot de Gauss.

► Non inversible.

► Inversible, d'inverse  $\frac{1}{4} \begin{pmatrix} -1 & -1 & 3 \\ -1 & 3 & -1 \\ 3 & -1 & -1 \end{pmatrix}$ .

► Inversible, d'inverse  $\begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ -3 & 0 & 2 \\ 2 & 0 & -1 \end{pmatrix}$ .

► Non inversible.

► Inversible, d'inverse  $\frac{1}{4} \begin{pmatrix} 0 & 1 & -2 \\ -4 & 3i & 2i \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$ .

► Notons  $M$  la matrice. Après les premières transvections, on obtient

$$\begin{pmatrix} 1 & \bar{z} & \bar{z}^2 \\ 0 & 1 - |z|^2 & \bar{z}(1 - |z|^2) \\ 0 & z(1 - |z|^2) & 1 - |z|^4 \end{pmatrix}.$$

Si  $z \in \mathbb{U}$ , les deux dernières lignes sont nulles, donc  $M$  n'est pas inversible.

Si ce n'est pas le cas, on peut dilater les deux dernières lignes et obtenir

$$\begin{pmatrix} 1 & \bar{z} & \bar{z}^2 \\ 0 & 1 & \bar{z} \\ 0 & z & |z|^2 + 1 \end{pmatrix}.$$

En continuant le calcul avec des bimatrices, on obtient qu'alors  $M$  est inversible et

$$M^{-1} = \frac{1}{|z|^2 - 1} \begin{pmatrix} 1 & \bar{z} & 0 \\ z & 1 + |z|^2 & \bar{z} \\ 0 & z & 1 \end{pmatrix}.$$

► En effectuant successivement les transvections

$$L_1 \leftarrow L_1 - L_2, \quad L_2 \leftarrow L_2 - L_3, \dots, L_{n-1} \leftarrow L_{n-1} - L_n,$$

on arrive à la matrice triangulaire supérieure n'ayant que des 1 au-dessus de la diagonale

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & \dots & 1 \\ 0 & 1 & 1 & \dots & 1 \\ 0 & 0 & 1 & \dots & 1 \\ \vdots & \vdots & & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix}.$$

En effectuant à nouveau les mêmes transvections

$$L_1 \leftarrow L_1 - L_2, \quad L_2 \leftarrow L_2 - L_3, \dots, L_{n-1} \leftarrow L_{n-1} - L_n,$$

on obtient alors  $I_n$ .

En refaisant ces opérations sur  $I_n$  on obtient successivement

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & \dots & 1 \end{pmatrix}, \quad \text{puis} \quad \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 1 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -2 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & \dots & 1 \end{pmatrix}.$$

Cette dernière matrice est donc l'inverse recherché.

► Faisons le calcul avec des bimatrices.

$$\left( \begin{array}{cccc|cccc} 0 & 1 & 1 & \dots & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & \dots & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & \dots & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 1 & 1 & 1 & \dots & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & \dots & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & \dots & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 1 \end{array} \right)$$

$$\rightarrow \left( \begin{array}{cccc|cccc} 0 & 1 & 1 & \dots & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & \dots & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & \dots & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 1 & 1 & 1 & \dots & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & \dots & 1 & 0 \\ n-1 & n-1 & n-1 & \dots & n-1 & n-1 & 1 & 1 & 1 & \dots & 1 & 1 \end{array} \right) \quad (*)$$

$$\rightarrow \left( \begin{array}{cccc|cccc} 0 & 1 & 1 & \dots & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & \dots & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & \dots & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 1 & 1 & 1 & \dots & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & \dots & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & \dots & 1 & 1 & \frac{1}{n-1} & \frac{1}{n-1} & \frac{1}{n-1} & \dots & \frac{1}{n-1} & \frac{1}{n-1} \end{array} \right) \quad (\dagger)$$

$$\rightarrow \left( \begin{array}{cccc|cccc} -1 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \frac{n-2}{n-1} & \frac{-1}{n-1} & \frac{-1}{n-1} & \dots & \frac{-1}{n-1} & \frac{-1}{n-1} \\ 0 & -1 & 0 & \dots & 0 & 0 & \frac{-1}{n-1} & \frac{n-2}{n-1} & \frac{-1}{n-1} & \dots & \frac{-1}{n-1} & \frac{-1}{n-1} \\ 0 & 0 & -1 & \dots & 0 & 0 & \frac{n-1}{n-1} & \frac{-1}{n-1} & \frac{n-2}{n-1} & \dots & \frac{-1}{n-1} & \frac{-1}{n-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & -1 & 0 & \frac{-1}{n-1} & \frac{-1}{n-1} & \frac{-1}{n-1} & \dots & \frac{n-2}{n-1} & \frac{-1}{n-1} \\ 1 & 1 & 1 & \dots & 1 & 1 & \frac{1}{n-1} & \frac{1}{n-1} & \frac{1}{n-1} & \dots & \frac{1}{n-1} & \frac{1}{n-1} \end{array} \right) \quad (\ddagger)$$

$$\begin{aligned} &\rightarrow \left( \begin{array}{cccc|cccc} 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \frac{2-n}{n-1} & \frac{1}{n-1} & \frac{1}{n-1} & \cdots & \frac{1}{n-1} & \frac{1}{n-1} \\ 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \frac{1}{n-1} & \frac{2-n}{n-1} & \frac{1}{n-1} & \cdots & \frac{1}{n-1} & \frac{1}{n-1} \\ 0 & 0 & 1 & \cdots & 0 & 0 & \frac{1}{n-1} & \frac{1}{n-1} & \frac{2-n}{n-1} & \cdots & \frac{1}{n-1} & \frac{1}{n-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 & 0 & \frac{1}{n-1} & \frac{1}{n-1} & \frac{1}{n-1} & \cdots & \frac{2-n}{n-1} & \frac{1}{n-1} \\ 1 & 1 & 1 & \cdots & 1 & 1 & \frac{1}{n-1} & \frac{1}{n-1} & \frac{1}{n-1} & \cdots & \frac{1}{n-1} & \frac{1}{n-1} \end{array} \right) & (\text{⊗}) \\ &\rightarrow \left( \begin{array}{cccc|cccc} 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \frac{2-n}{n-1} & \frac{1}{n-1} & \frac{1}{n-1} & \cdots & \frac{1}{n-1} & \frac{1}{n-1} \\ 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \frac{1}{n-1} & \frac{2-n}{n-1} & \frac{1}{n-1} & \cdots & \frac{1}{n-1} & \frac{1}{n-1} \\ 0 & 0 & 1 & \cdots & 0 & 0 & \frac{1}{n-1} & \frac{1}{n-1} & \frac{2-n}{n-1} & \cdots & \frac{1}{n-1} & \frac{1}{n-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 & 0 & \frac{1}{n-1} & \frac{1}{n-1} & \frac{1}{n-1} & \cdots & \frac{2-n}{n-1} & \frac{1}{n-1} \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 1 & \frac{1}{n-1} & \frac{1}{n-1} & \frac{1}{n-1} & \cdots & \frac{1}{n-1} & \frac{2-n}{n-1} \end{array} \right) & (\star) \end{aligned}$$

Explications :

(\*) transvections successives  $L_n \leftarrow L_n + L_i$ , pour  $1 \leq i \leq n-1$ ;

(†) dilatation  $L_n \leftarrow \frac{1}{n-1}L_n$ ;

(‡) transvections successives  $L_i \leftarrow L_i - L_n$ , pour  $1 \leq i \leq n-1$ ;

(⊗) dilatations successives  $L_i \leftarrow -L_i$ , pour  $1 \leq i \leq n-1$ ;

(\*) transvections successives  $L_n \leftarrow L_n - L_i$ , pour  $1 \leq i \leq n-1$ .

Donc la matrice est inversible, d'inverse

$$\frac{1}{n-1} \begin{pmatrix} 2-n & 1 & 1 & \cdots & 1 \\ 1 & 2-n & 1 & \cdots & 1 \\ 1 & 1 & 2-n & \cdots & 1 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & 1 & 1 & \cdots & 2-n \end{pmatrix}.$$

#### Autocorrection D.

(i) Le polynôme caractéristique est  $X^2 - 2X - 3$  dont les racines sont (après calcul)  $-1$  et  $3$ . On en déduit qu'on peut trouver deux nombres réels  $R$  et  $S$  tels que  $\forall n \in \mathbb{N}, u_n = R3^n + S(-1)^n$ .

En identifiant les premiers termes, on obtient le système  $\begin{cases} R + S = 1 \\ 3R - S = 1 \end{cases}$ , dont l'unique racine est (après calcul)  $(R, S) = (1/2, 1/2)$ . On en déduit que

$$\forall n \in \mathbb{N}, u_n = \frac{3^n + (-1)^n}{2}.$$

(ii) Le polynôme caractéristique est  $X^2 - 4X + 4$ , dont la racine (double) est  $2$ . On en déduit qu'on peut trouver deux nombres réels  $A$  et  $B$  tels que  $\forall n \in \mathbb{N}, u_n = (A + Bn)2^n$ .

En identifiant les premiers termes, on obtient le système  $\begin{cases} A &= 1 \\ 2A + 2B &= 6 \end{cases}$ , dont l'unique racine est (après calcul)  $(R, S) = (1, 2)$ . On en déduit que

$$\forall n \in \mathbb{N}, u_n = (2n + 1)2^n.$$

- (iii) Il s'agit de la suite nulle (par une récurrence double immédiate, ou par la formulation matricielle).
- (iv) Le polynôme caractéristique  $X^2 - 2X + 2$  a pour racines  $1 \pm i$ , que l'on peut mettre sous forme exponentielle :  $1 + i = \sqrt{2}e^{i\pi/4}$  et  $1 - i = \sqrt{2}e^{-i\pi/4}$ . On sait alors qu'on peut trouver deux nombres réels  $U$  et  $V$  tels que

$$\forall n \in \mathbb{N}, u_n = \sqrt{2} \left( U \cos \left( n \frac{\pi}{4} \right) + V \sin \left( n \frac{\pi}{4} \right) \right).$$

En identifiant les premiers termes, on obtient le système  $\begin{cases} U &= 2 \\ U + V &= 1 \end{cases}$ , dont l'unique racine est  $(U, V) = (2, -1)$ . On en déduit que

$$\forall n \in \mathbb{N}, u_n = \sqrt{2}^n \left( 2 \cos \left( n \frac{\pi}{4} \right) - \sin \left( n \frac{\pi}{4} \right) \right).$$