

---

## Systèmes linéaires

---

**Exercice 10.**

On pourra chercher une condition linéaire vérifiée par les trois colonnes de la matrice de droite, pour éliminer certaines valeurs de  $m$ .

**Exercice 19.**

1. On pourra montrer que le système  $MX = 0$  n'a que la solution nulle.
2. On pourra utiliser des opérations élémentaires pour se ramener à une matrice à laquelle la première question peut s'appliquer.

**Exercice 20.**

On essayera d'utiliser le critère nucléaire d'inversibilité.

### Autocorrection

**Autocorrection A.**

Voici les différents ensembles de solutions.

$$\begin{array}{ll}
 \text{(i)} \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}; & \text{(viii)} \emptyset; \\
 \text{(ii)} \left\{ \begin{pmatrix} 11z - 8 \\ -7z + 5 \\ z \end{pmatrix} \middle| z \in K \right\}; & \text{(ix)} \left\{ \begin{pmatrix} -\frac{2}{3} \\ \frac{5}{3} \\ \frac{7}{3} \end{pmatrix} \right\}; \\
 \text{(iii)} \emptyset; & \text{(x)} \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \\ -2 \end{pmatrix} \right\}; \\
 \text{(iv)} \emptyset; & \text{(xi)} \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ \frac{3}{2} - z \\ z \\ \frac{3}{2} \end{pmatrix} \middle| z \in K \right\}; \\
 \text{(v)} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -1/4 \\ 1/2 \\ 1/4 \end{pmatrix} \right\}; & \text{(xii)} \left\{ \begin{pmatrix} \frac{24}{7} + \frac{6}{7}z + \frac{3}{7}t - \frac{4}{7}u \\ -\frac{13}{7} - \frac{12}{7}z + \frac{1}{7}t + \frac{1}{7}u \\ z \\ t \\ u \end{pmatrix} \middle| (z, t, u) \in K^3 \right\}.
 \end{array}$$
  

$$\text{(vi)} \left\{ \begin{pmatrix} \frac{4}{5} - \frac{19}{45}t \\ \frac{7}{5} + \frac{t}{15} \\ \frac{1}{5} - \frac{t}{45} \\ t \end{pmatrix} \middle| t \in K \right\};$$
  

$$\text{(vii)} \left\{ \begin{pmatrix} -\frac{8}{5} - \frac{1}{5}t - \frac{6}{5}u \\ \frac{17}{5} - \frac{1}{5}t - \frac{1}{5}u \\ -\frac{33}{5} - \frac{11}{5}t - \frac{11}{5}u \\ t \\ u \end{pmatrix} \middle| (t, u) \in K^2 \right\};$$

## Autocorrection B.

---

Voici les ensembles de solutions.

$$(i) \left\{ \begin{pmatrix} s+d \\ \frac{s}{2} \\ \frac{s-d}{2} \end{pmatrix} \right\}.$$

(ii) On a l'équation de compatibilité  $3 + a + b = 0$ . Si elle est vérifiée, l'ensemble des solutions est  $\left\{ \begin{pmatrix} b+1 \\ z-3b-4 \\ z \end{pmatrix} \mid z \in K \right\}$ ; sinon, il est vide.

(iii) Le système n'est compatible que si  $a = 1$  et  $b = -1$  ou si  $a = -1$  et  $b = 1$ . Dans ce cas, l'unique solution en est  $\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$ .

(iv) Si  $m = 1$ , le système a pour ensemble de solutions  $\left\{ \begin{pmatrix} 1-y-z \\ y \\ z \end{pmatrix} \mid (y, z) \in K^2 \right\}$ . Si  $m = -2$ , le système a une unique solution :  $\begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$ . Dans tous les autres cas, le système est incompatible.

(v) Si  $a = 1$ , le système a pour ensemble de solutions  $\left\{ \begin{pmatrix} 1-y-z \\ y \\ z \end{pmatrix} \mid (y, z) \in K^2 \right\}$ . Si  $a = -2$ , le système est incompatible. Dans tous les autres cas, le système a une unique solution :  $\begin{pmatrix} \frac{1}{a+2} \\ \frac{1}{a+2} \\ \frac{1}{a+2} \end{pmatrix}$ .

(vi) Si  $a = -4$ , le système est incompatible. Sinon, il admet une unique solution :  $\begin{pmatrix} \frac{3a^2-2a-6}{a+4} \\ \frac{-2a^2+2a+5}{a+4} \\ \frac{a-1}{a+4} \end{pmatrix}$ .

(vii) Si  $a + 2b = 0$ , le système a pour ensemble de solutions  $\left\{ \begin{pmatrix} b+4z-t \\ -3b-8z-3t \\ z \\ t \end{pmatrix} \mid (z, t) \in K^2 \right\}$ . Si ce n'est pas le cas, il est incompatible.

(viii) Si  $p = 2q - 2r$ , le système a une unique solution, que l'on peut noter  $\begin{pmatrix} \frac{s-2q-2r}{9} \\ \frac{4q-5r-2s}{9} \\ \frac{5q-4r+2s}{9} \end{pmatrix}$ . Dans le cas contraire, le système est incompatible.

### Autocorrection C.

---

On peut traiter les premiers exemples par l'application vue en cours du pivot de Gauss.

- Non inversible.

- Inversible, d'inverse  $\frac{1}{4} \begin{pmatrix} -1 & -1 & 3 \\ -1 & 3 & -1 \\ 3 & -1 & -1 \end{pmatrix}$ .

- Inversible, d'inverse  $\begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ -3 & 0 & 2 \\ 2 & 0 & -1 \end{pmatrix}$ .

- Non inversible.

- Inversible, d'inverse  $\frac{1}{4} \begin{pmatrix} 0 & 1 & -2 \\ -4 & 3i & 2i \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$ .

- Notons M la matrice. Après les premières transvections, on obtient

$$\begin{pmatrix} 1 & \bar{z} & \bar{z}^2 \\ 0 & 1 - |z|^2 & \bar{z}(1 - |z|^2) \\ 0 & z(1 - |z|^2) & 1 - |z|^4 \end{pmatrix}.$$

Si  $z \in \mathbb{U}$ , les deux dernières lignes sont nulles, donc M n'est pas inversible.

Si ce n'est pas le cas, on peut dilater les deux dernières lignes et obtenir

$$\begin{pmatrix} 1 & \bar{z} & \bar{z}^2 \\ 0 & 1 & \bar{z} \\ 0 & z & |z|^2 + 1 \end{pmatrix}.$$

En continuant le calcul avec des bimatrices, on obtient qu'alors M est inversible et

$$M^{-1} = \frac{1}{|z|^2 - 1} \begin{pmatrix} 1 & \bar{z} & 0 \\ z & 1 + |z|^2 & \bar{z} \\ 0 & z & 1 \end{pmatrix}.$$

- En effectuant successivement les transvections

$$L_1 \leftarrow L_1 - L_2, \quad L_2 \leftarrow L_2 - L_3, \dots, L_{n-1} \leftarrow L_{n-1} - L_n,$$

on arrive à la matrice triangulaire supérieure n'ayant que des 1 au-dessus de la diagonale

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & \cdots & 1 \\ 0 & 1 & 1 & \cdots & 1 \\ 0 & 0 & 1 & \cdots & 1 \\ \vdots & \vdots & & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 \end{pmatrix}.$$

En effectuant à nouveau les mêmes transvections

$$L_1 \leftarrow L_1 - L_2, \quad L_2 \leftarrow L_2 - L_3, \dots, L_{n-1} \leftarrow L_{n-1} - L_n,$$

on obtient alors  $I_n$ .

En refaisant ces opérations sur  $I_n$  on obtient successivement

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & \cdots & 1 \end{pmatrix}, \quad \text{puis} \quad \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 1 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -2 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & \cdots & 1 \end{pmatrix}.$$



Explications :

(\*) transvections successives  $L_n \leftarrow L_n + L_i$ , pour  $1 \leq i \leq n-1$ ;

(†) dilatation  $L_n \leftarrow \frac{1}{n-1}L_n$ ;

(‡) transvections successives  $L_i \leftarrow L_i - L_n$ , pour  $1 \leq i \leq n-1$ ;

(✗) dilatations successives  $L_i \leftarrow -L_i$ , pour  $1 \leq i \leq n-1$ ;

(\*) transvections successives  $L_n \leftarrow L_n - L_i$ , pour  $1 \leq i \leq n-1$ .

Donc la matrice est inversible, d'inverse

$$\frac{1}{n-1} \begin{pmatrix} 2-n & 1 & 1 & \cdots & 1 \\ 1 & 2-n & 1 & \cdots & 1 \\ 1 & 1 & 2-n & \cdots & 1 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & 1 & 1 & \cdots & 2-n \end{pmatrix}.$$